

Sensore di Movimento a doppio PIR KNX 18.4K



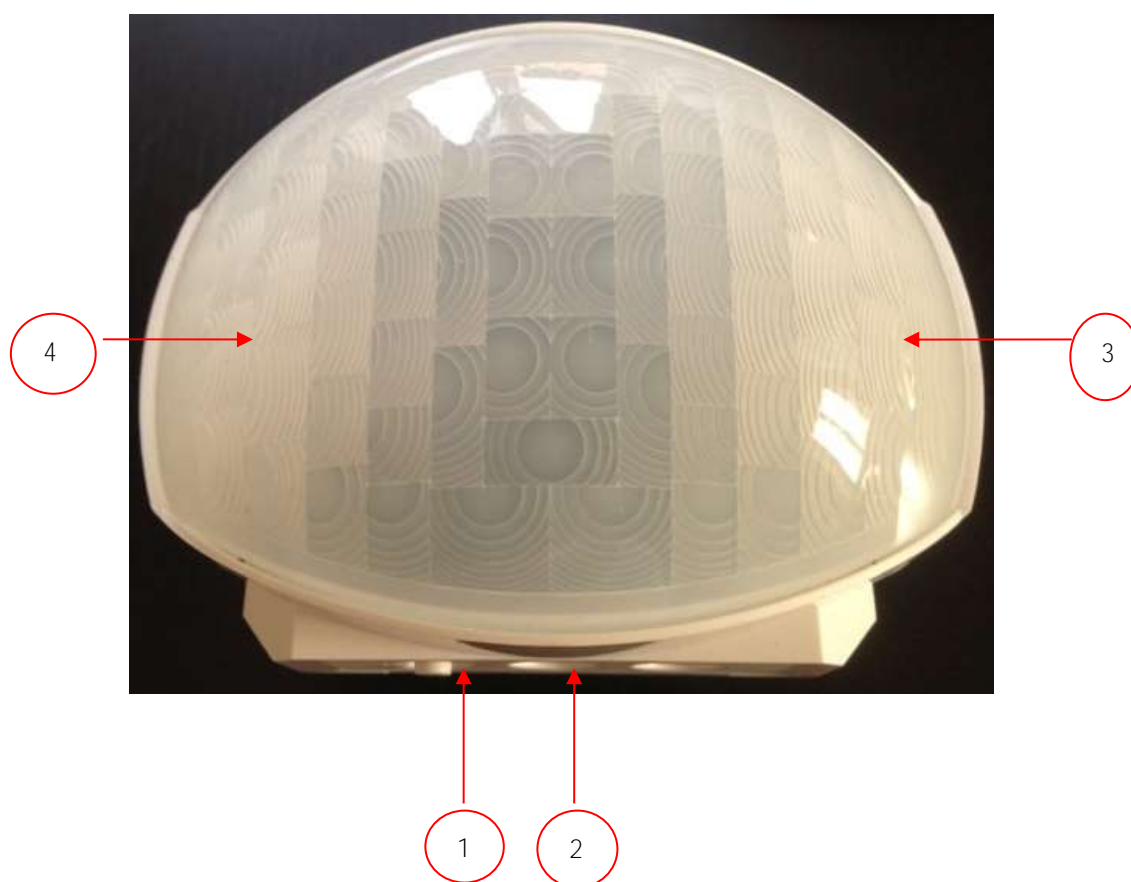
FINDER S.p.A.

Via Drubiaglio, 14 - 10040 ALMESE (TO) - ITALY

Tel. +39 011 9346211 Fax +39 011 9359079

1	IMMAGINE DESCRITTIVA DEL DISPOSITIVO.....	3
1	SCHEMA FUNZIONALE DEL DISPOSITIVO.....	4
1.1	TABELLA DEGLI OGGETTI DI COMUNICAZIONE.....	5
1.2	DESCRIZIONE DETTAGLIATA DEGLI OGGETTI DI COMUNICAZIONE.....	5
1.2.1	<i>DPT_Uscita R On/Off (1.001 Switch), DPT_Uscita L On/Off (1.001 Switch)</i>	5
1.2.2	<i>DPT_Uscita1 On/Off (1.001 Switch)</i>	8
1.2.3	<i>DPT_Uscita1 forzata ON (1.001 Switch), DPT_Uscita1 forzata OFF (1.001 Switch)</i>	9
1.2.4	<i>DPT_Uscita2 On/Off (1.001 Switch)</i>	9
1.2.5	<i>DPT_PIR 1 (R) Soglia (%) (5.001 Scaling), DPT_PIR 2 (L) Soglia (%) (5.001 Scaling)</i>	9
1.2.6	<i>DPT_Uscita1 ON (s) (7.005 TimePeriodSec)</i>	10
1.2.7	<i>DPT_LUX Soglia (lux) (9.004 Value Lux)</i>	10
1.2.8	<i>DPT_LUX ciclico (lux) (9.004 Value Lux)</i>	10
1.2.9	<i>DPT_PIR ciclico (%) (5.001 Scaling)</i>	11
1.2.10	<i>DPT_Uscita2 ON (s) (7.005 TimePeriodSec)</i>	11
1.2.11	<i>DPT_Presenza remota1_ChN, 1≤N≤2 (1.001 Switch)</i>	11
1.2.12	<i>DPT_Presenza remota2_ChN, 1≤N≤2 (1.001 Switch)</i>	11
1.3	LISTA DEI PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE.....	11
1.4	DESCRIZIONE DETTAGLIATA DEI PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE.....	12
1.4.1	<i>PAR_PIR1 (R) soglia (%), PAR_PIR2 (L) Soglia (%)</i>	12
1.4.2	<i>PAR_Uscita R/L controllo del movimento (x100ms)</i>	12
1.4.3	<i>PAR_USCITA 1 ON (s)</i>	12
1.4.4	<i>PAR_USCITA 2 ON (s)</i>	12
1.4.5	<i>PAR_LUX Soglia (lux)</i>	12
1.4.6	<i>PAR_Invio ciclico valore LUX (s)</i>	13
1.4.7	<i>PAR_ASO (Accensione Automatica Uscita 1)</i>	13
1.4.8	<i>PAR_Stato USCITA 1 iniziale</i>	13

1 Immagine descrittiva del dispositivo



1)	Pulsante di programmazione
2)	LED di programmazione
3)	Lato destro, posizione del sensore di movimento
4)	Lato sinistro, posizione del sensore di movimento

1 Schema funzionale del dispositivo

Input	Sensore KNX	Output
DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)		DPT_Uscita R On/Off
DPT_PIR 2 (L) Soglia (%)		DPT_Uscita L On/Off
DPT_Uscita1 ON (s)		DPT_Uscita1 On/Off
DPT_LUX Soglia (lux)		DPT_Uscita2 On/Off
DPT_Uscita2 ON (s)		DPT_PIR ciclico (%)
DPT_Uscita1 forzata ON		DPT_LUX ciclico (lux)
DPT_Uscita1 forzata OFF		
DPT_Uscita2 forzata ON		
DPT_Uscita2 forzata OFF		
DPT_Ingresso1 remoto UscitaR		
DPT_Ingresso2 remoto UscitaR		
DPT_Ingresso1 remoto UscitaL		
DPT_Ingresso2 remoto UscitaL		
	Parametri	
	PAR_PIR1 (R) soglia (%) PAR_PIR2 (L) Soglia (%) PAR_Uscita R/L controllo del movimento (x100ms) PAR_USCITA 1 ON (s) PAR_LUX Soglia (lux) PAR_USCITA 2 ON (s)	
	PAR_Invio ciclico valore LUX (s) PAR_Invio ciclico valore PIR (s) PAR_Stato USCITA 1 iniziale PAR_ASO (Accensione Automatica Uscita 1)	

1.1 Tabella degli oggetti di comunicazione

Datapoint	DPT	Flags
DPT_Uscita R On/Off	DPT_Switch (1.001)	C-R-T
DPT_Uscita L On/Off	DPT_Switch (1.001)	C-R-T
DPT_Uscita1 On/Off	DPT_Switch (1.001)	C-R-T
DPT_Uscita2 On/Off	DPT_Switch (1.001)	C-R-T
DPT_LUX ciclico (lux)	DPT_Value_Lux (9.004)	C-R-T
DPT_PIR ciclico (%)	DPT_Scaling (5.001)	C-R-T
DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)	DPT_Scaling (5.001)	R-W
DPT_PIR 2 (L) Soglia (%)	DPT_Scaling (5.001)	R-W
DPT_Uscita1 ON (s)	DPT_TimePeriodSec (7.005)	R-W
DPT_LUX Soglia (lux)	DPT_Value_Lux (9.004)	R-W
DPT_Uscita2 ON (s)	DPT_TimePeriodSec (7.005)	R-W
DPT_Uscita1 forzata ON	DPT_Switch (1.001)	R-W
DPT_Uscita1 forzata OFF	DPT_Switch (1.001)	R-W
DPT_Uscita2 forzata ON	DPT_Switch (1.001)	R-W
DPT_Uscita2 forzata OFF	DPT_Switch (1.001)	R-W
DPT_RemotePresence1_ChN 1≤N≤2	DPT_Switch (1.001)	R-W
DPT_RemotePresence2_ChN 1≤N≤2	DPT_Switch (1.001)	R-W

1.2 Descrizione dettagliata degli oggetti di comunicazione

1.2.1 DPT_Uscita R On/Off (1.001 Switch), DPT_Uscita L On/Off (1.001 Switch)

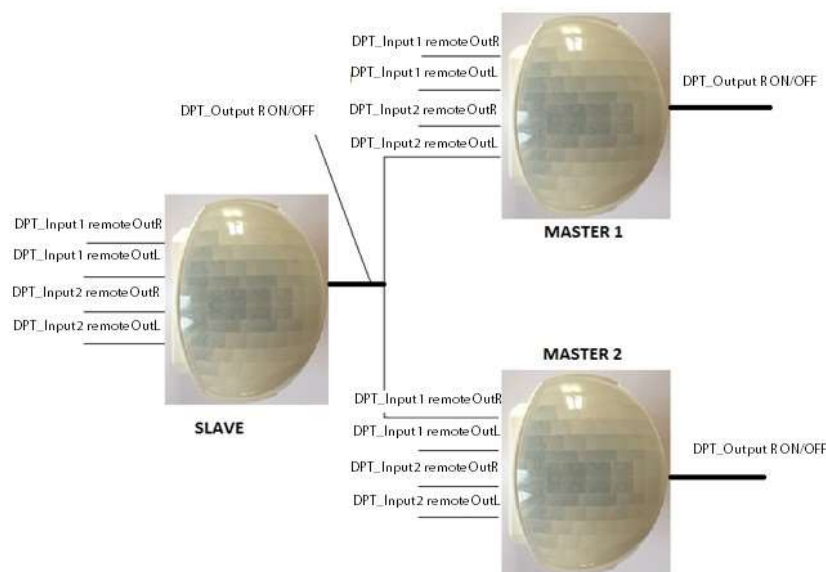
Il messaggio **DPT_Uscita R On / Off**, in modalità Slave (cioè quando **DPT_Uscita R On/Off** o **DPT_Uscita L On/Off** di nessun altro dispositivo è collegato a qualsiasi **DPT_Ingresso1/2 remoto UscitaR/L** viene inoltrato con il valore ON non appena il sensore rileva un movimento con una percentuale di sensibilità impostata dal parametro **PAR_PIR1 (R) Soglia (%)**.

Successivamente, ogni volta che il dispositivo, mentre monitora il segnale del sensore, rileva che la soglia è stata superata (in valore assoluto), ripristina il timer di movimento. Quando non viene rilevato alcun movimento per un periodo che supera il valore del parametro **PAR_Uscita R / L controllo del movimento (x100ms)**, viene inviato un messaggio con valore OFF e il ciclo di trasmissione riprende. Il valore di soglia può essere modificato in runtime mediante il messaggio **DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)**. Al riavvio, la soglia e il datapoint **DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)** assumono il valore predefinito indicato dal parametro corrispondente.

1.2.1.1 Funzione Master/Slave

La funzione Master / Slave viene utilizzata per acquisire informazioni sulla condizione di presenza da altri dispositivi remoti. È possibile collegare fino a 5 dispositivi separati. La funzione Master / Slave viene attivata

collegando **DPT_Uscita R On / Off** e / o **DPT_Uscita L On / Off** di un dispositivo remoto con uno dei quattro canali **DPT_Ingresso1 / 2 remoto UscitaR / L**. In questo modo, tutti i dispositivi possono essere sia master che slave nel rilevamento del movimento. Un dispositivo funzionerà come slave solo quando i suoi quattro canali di ingresso sono mobili, cioè non collegato a **DPT_Uscita R/L On/Off** appartenente a qualche altro dispositivo



Inoltre, i dispositivi che funzionano come un monitor master anche lo stato OR dei quattro canali di ingresso per la presenza remota. Ad esempio, **DPT_Uscita R On / Off** in tali dispositivi ha la seguente logica:

- 1) Non appena il sensore di movimento PIR1 rileva un movimento, o la condizione OR dei suoi due canali remoti è vera, cioè

DPT_Ingresso1 remoto UscitaR || DPT_Ingresso2 remoto UscitaL

Il messaggio **DPT_Uscita R On/Off** è impostato su ON.

- 2) Se non viene rilevato alcun movimento dal sensore di movimento PIR1 ed entrambi i suoi canali remoti sono in condizione OFF per un periodo superiore al **PAR_Uscita R / L controllo del movimento (x100ms)** (nessuna presenza), il messaggio **DPT_Uscita R On / Off** è inviato con valore OFF.

In altre parole, lo stato di presenza (**DPT_Uscita R On / Off = ON**) si verifica anche ogni volta che almeno uno dei due canali remoti **DPT_Ingresso1/2 remoto Uscita R/L** è ON, mentre lo stato di assenza (**DPT_Uscita R On / Off = OFF**) si verifica se entrambi i canali remoti sono OFF e il sensore di movimento PIR1 del dispositivo non rileva il movimento per un periodo di tempo superiore al ritardo impostato.

Il messaggio **DPT_Uscita L On/Off**, relativo al sensore di movimento PIR2 (sensore sinistro), funziona con la stessa logica, riferendosi al suo canale remoto **DPT_Ingresso2 remoto UscitaR** e **DPT_Ingresso2 remoto UscitaL**. Lo schema è un esempio di 3 dispositivi, due master e uno slave. Il **DPT_Uscita R On / Off** di Slave è collegato al **DPT_Ingresso2 remoto UscitaL** del Master 1 e al **DPT_Ingresso1 remoto UscitaR** del Master 2. Ogni volta che il sensore di movimento PIR1 del dispositivo slave rileva uno stato di movimento, invia il messaggio **DPT_Uscita R On / Off = ON** ai suddetti canali di ingresso dei due Master, che a loro volta invieranno **DPT_Uscita R On / Off = ON** e **DPT_Uscita L On / Off = ON** come risultato dell'OR = condizione vera, anche se i loro sensori di movimento non rilevano il movimento.

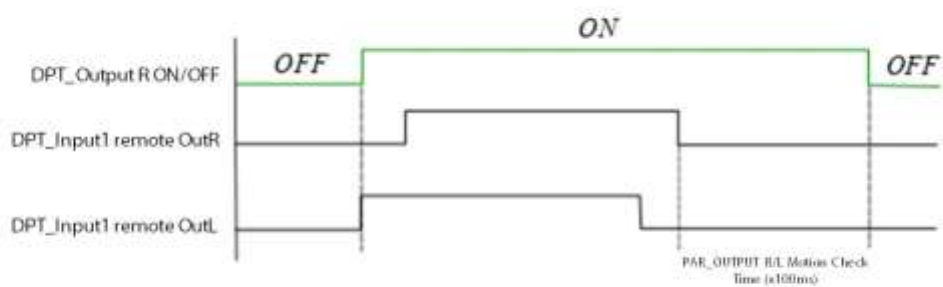


Figura 1: esempio di rilevazione di presenza remota

La Figura 1 è un esempio del cambiamento di stato del valore **DPT_Uscita R On / Off** per un Master collegato a due Slave tramite i canali remoti **DPT_Ingresso1 remoto UscitaR** e **DPT_Ingresso2 remoto UscitaR**, quando il suo sensore non rivela alcun movimento (solo presenza remota).

1.2.2 DPT_Uscita1 On/Off (1.001 Switch)

Senza forzare l'emissione delle luci, il messaggio **DPT_Uscita1 On / Off** viene inviato con il valore ON ogni volta che vengono soddisfatte le seguenti condizioni:

- i sensori di movimento rilevano lo stato del movimento o almeno uno dei canali remoti **DPT_Ingresso1 / 2 canali Uscita R/L** remoti;
- il sensore di luminosità rileva una luminosità inferiore al valore minimo desiderato.

La condizione b) può essere disabilitata attraverso il parametro **PAR_ASO (Accensione Automatica Uscita 1)**, in modo che le luci controllate da un attuatore che riceve il messaggio siano sempre accese sotto lo stato di presenza a). Il valore minimo di luminosità viene impostato mediante il parametro **PAR_LUX Soglia (lux)** e può essere modificato tramite il messaggio **DPT_LUX Soglia (lux)**, valido fino al successivo riavvio del dispositivo.

Di conseguenza, il messaggio **DPT_Uscita1 On / Off** può attivare un attuatore luminoso che si accenderà per un tempo minimo pari al tempo di ritardo, corrispondente al parametro **PAR_USCITA 1 ON (s)** (valore predefinito) o al valore inviato tramite il messaggio **DPT_Uscita1 ON (s)** vale a dire, un valore temporaneo fino al successivo riavvio del dispositivo. Quando il periodo di tempo scade nello stato di assenza di presenza, **DPT_Uscita1 On / Off** viene inviato con valore OFF e la luce si spegne. La figura 2 si riferisce ad un dispositivo slave, mostra un esempio dei messaggi inviati nel caso in cui la soglia di movimento del sensore di movimento PIR1 non sia mai stata modificata tramite il datapoint **DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)**, a condizione che la luminosità sia inferiore a il valore minimo (condizione b).

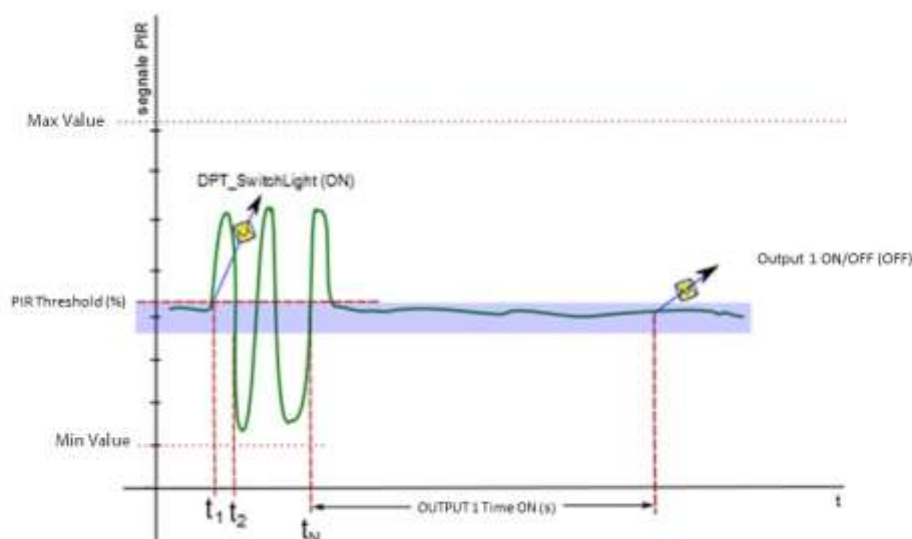


Figura 2: esempio di DPT_Uscita1 On/Off

All'istante t_1 , la soglia di movimento viene superata e viene inviato il messaggio di attivazione. Allo stesso tempo, il timer di spegnimento viene ripristinato. Il reset del timer si verifica ogni volta che viene superato il valore della soglia, come per t_2 e t_N . Al ritardo dall'ultimo reset, viene inviato il messaggio di spegnimento.

All'accensione del dispositivo o dopo un reset dovuto alla riprogrammazione tramite ETS, il messaggio **DPT_Uscita1 On / Off** viene inviato con un valore selezionato dal parametro **PAR_Stato USCITA 1 iniziale**, indipendentemente dalle condizioni di movimento e / o luminosità. Successivamente, il dispositivo attende un periodo di circa 26 secondi, dopodiché riprende la logica di invio messaggio descritta nel presente paragrafo.

1.2.3 DPT_Uscita1 forzata ON (1.001 Switch), DPT_Uscita1 forzata OFF (1.001 Switch)

I messaggi **DPT_Uscita1 forzata ON** e **DPT_Uscita1 forzata OFF** vengono inviati al dispositivo ogni volta che si desidera forzare l'uscita della luce bypassando le indicazioni dei sensori. Se il valore dei messaggi è ON, le luci saranno rispettivamente accese permanentemente o permanentemente. Se il valore di entrambi i messaggi è OFF, il dispositivo regola le luci in base al normale funzionamento pilotato dalle indicazioni dei sensori di movimento e di luminosità. Alla fine della condizione di forzamento (valore di entrambi i messaggi uguale a OFF), il dispositivo ripristina lo stato che aveva prima di soddisfare la condizione e torna a regolare le luci in base al normale funzionamento. Quando le luci sono forzate in uno stato particolare, la riceveva con valore ON di un messaggio che richiede forzamento sullo stato complementare comporta il ripristino da parte del dispositivo della richiesta di forzatura precedente, con l'attivazione immediata dell'ultima condizione di forzatura. In questo modo, l'emissione luminosa sarà sempre forzata sulla base dell'ultima richiesta di forzatura ricevuta con valore ON.

1.2.4 DPT_Uscita2 On/Off (1.001 Switch)

Senza forzare la condizione dell'uscita relè, il messaggio **DPT_Uscita2 On / Off** viene inviato da un dispositivo ogni volta che viene raggiunto lo stato di presenza, ovvero quando il sensore di movimento rileva lo stato del movimento o almeno uno del **DPT_Ingresso1 / 2 remoto** i canali Uscita R / L sono ON. Con questo oggetto di comunicazione, è possibile eseguire il controllo di un dispositivo generico come un fan coil dal canale di ingresso di un attuatore o una seconda linea di luci nella modalità On / Off semplice. Il tempo di accensione del dispositivo periferico è specificato dal parametro **PAR_USCITA 2 ON (s)** o dal valore inviato tramite il messaggio **DPT_Uscita2 ON (s)**, un valore temporaneo impostato fino al successivo riavvio del dispositivo. Dopo questo tempo, il messaggio **DPT_Uscita2 On / Off** viene inviato con valore OFF e il dispositivo periferico controllato con questa seconda uscita si disattiva.

1.2.5 DPT_PIR 1 (R) Soglia (%) (5.001 Scaling), DPT_PIR 2 (L) Soglia (%) (5.001 Scaling)

Il messaggio **DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)** modifica temporaneamente la soglia di rilevamento del movimento del sensore di movimento PIR1 (sensore destro), che viene impostato mediante il parametro **PAR_PIR1 (R) soglia (%)**, che non viene sovrascritto dal nuovo valore. Inviando il messaggio al dispositivo, **DPT_Uscita R On / Off** verrà inviato su ON solo quando il segnale del sensore di movimento PIR1 supera il nuovo valore di soglia. La figura 6 mostra un esempio di impostazione della soglia di movimento superiore a quella definita dal valore del parametro per un dispositivo che opera in modalità Slave.

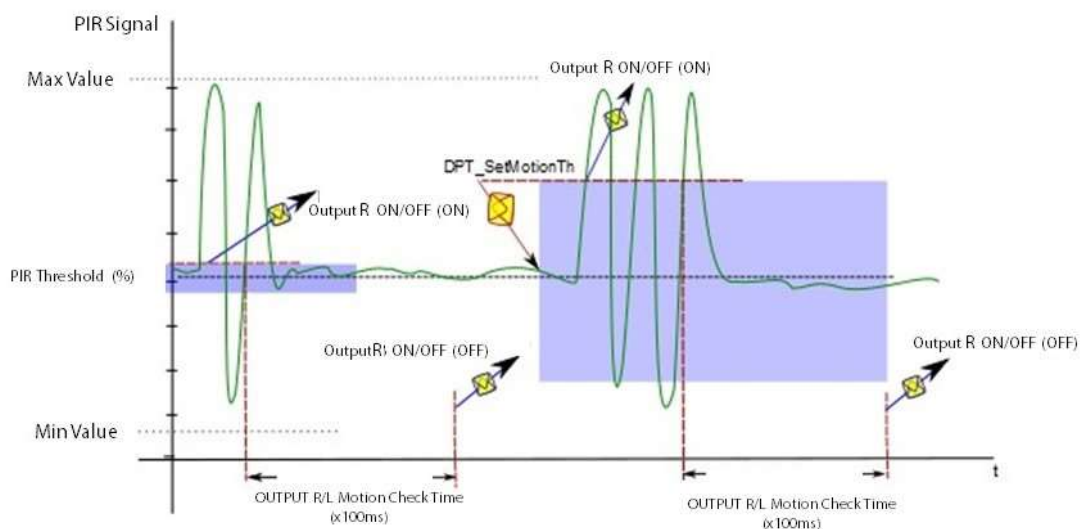


Figura 3: esempio di DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)

Il messaggio **DPT_PIR 2 (L) Soglia (%)** modifica temporaneamente la soglia di movimento del sensore di movimento PIR2 (sensore sinistro), che viene impostato in fase di programmazione tramite il parametro **PAR_PIR2 (L) Soglia (%)**, che non viene sovrascritto dal nuovo valore.

1.2.6 DPT_Uscita1 ON (s) (7.005 TimePeriodSec)

Il messaggio **DPT_Uscita1 ON (s)** imposta temporaneamente il valore del tempo massimo per l'accensione delle luci di un attuatore in assenza di movimento, senza sovrascrivere il parametro corrispondente.

1.2.7 DPT_LUX Soglia (lux) (9.004 Value Lux)

Il messaggio **DPT_LUX Soglia (lux)** viene inviato al dispositivo per modificare temporaneamente la luminosità minima richiesta. Al riavvio, assume il valore predefinito rappresentato dal parametro **PAR_LUX Soglia (lux)**, che non viene sovrascritto dal valore impostato. In presenza dello stato del movimento e con la modalità ASO (Accensione Automatica Uscita 1) abilitata dal parametro **PAR_ASO (Accensione Automatica Uscita 1) = ON**, se il messaggio viene inviato con il valore del datapoint impostato su 0, **DPT_Uscita1 On / Off** il datapoint non verrà mai inviato (luci sempre spente). Se invece il valore è superiore al valore massimo di luminosità rilevabile dal sensore di luce MaxValue, verrà inviato sempre il messaggio **DPT_Uscita1 On / Off** (luci sempre accese), indipendentemente dalla luminosità misurata. La Figura 4 mostra un esempio del funzionamento di questo oggetto di comunicazione per un dispositivo Slave.

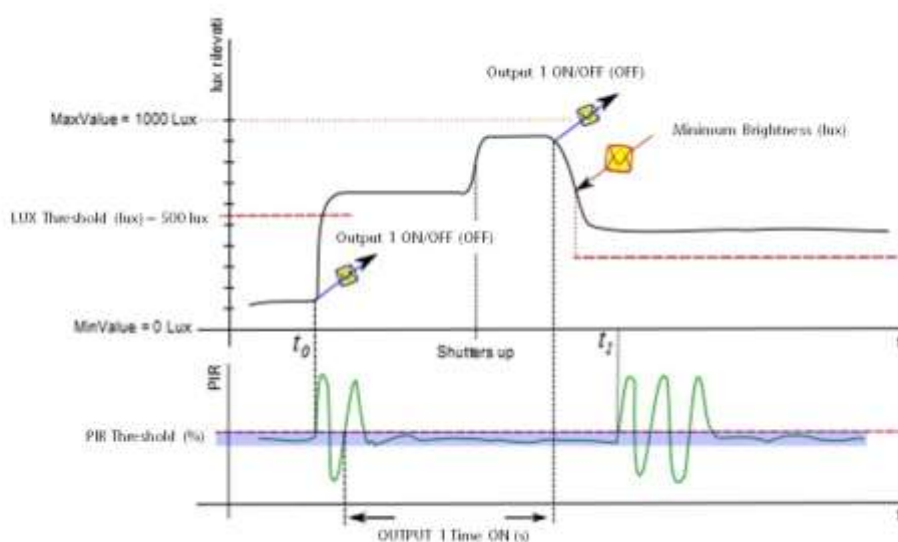


Figura 4: esempio della variazione di luminosità in modalità ASO

Alla prima rilevazione di movimento (t_0), viene inviato il messaggio di accensione luci e la luminosità delle luci passerà da 100 lux a 650 lux una volta accese. Dopo che le tapparelle sono state sollevate, e come risultato si raggiunge un valore di 950 lux, le luci si spegneranno una volta scaduta la temporizzazione e la luminosità avrà raggiunto circa 400 lux. Se nel frattempo il dispositivo ha ricevuto un messaggio **DPT_LUX Soglia (lux)** con il valore visualizzato nell'esempio, al successivo rilevamento di movimento (t_1) le spie rimangono spente.

1.2.8 DPT_LUX ciclico (lux) (9.004 Value Lux)

Questo messaggio invia il valore di luminosità rilevato dal sensore di luminosità del dispositivo. La modalità di invio è ciclica e impostata dal parametro **PAR_Invio ciclico valore LUX (s)**. La Figura 5 mostra un esempio di invio con **PAR_Invio ciclico valore LUX (s)** di 5 secondi.

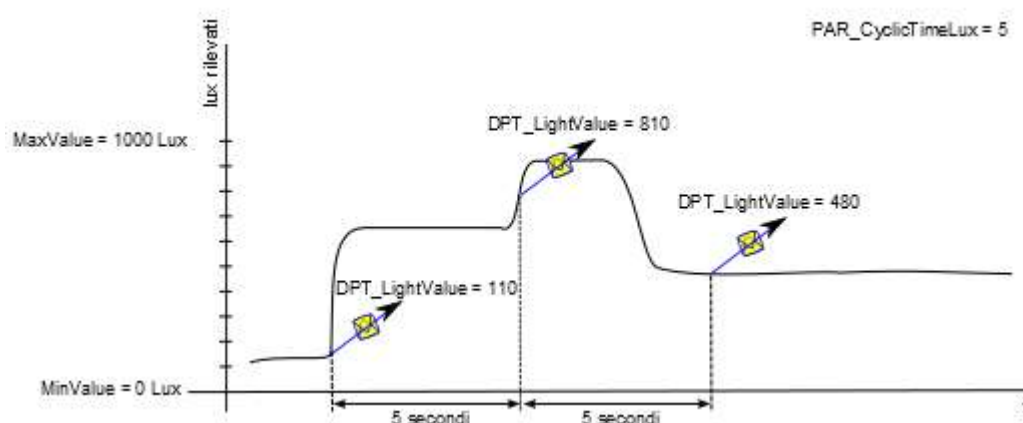


Figura 5: invio ciclo della luminosità

1.2.9 DPT_PIR ciclico (%) (5.001 Scaling)

Questo messaggio invia il valore percentuale del maggiore tra i due segnali rilevati dalla coppia di sensori di movimento del dispositivo. La modalità di invio è ciclica e impostata dal parametro **PAR_Invio ciclico valore PIR (s)**. Il principio di funzionamento è lo stesso del messaggio **DPT_LUX ciclico (lux)** mostrato in Figura 9 per il datapoint simile riferito al valore di luminosità.

1.2.10 DPT_Uscita2 ON (s) (7.005 TimePeriodSec)

Il messaggio **DPT_Uscita2 ON (s)** imposta temporaneamente il valore del tempo massimo di attivazione del dispositivo controllato tramite il secondo canale di **DPT_Uscita2 uscita On / Off** in assenza di movimento, senza sovrascrivere il parametro corrispondente.

1.2.11 DPT_Presenza remota1_ChN, 1≤N≤2 (1.001 Switch)

Questi messaggi pilotano i due canali remoti di ingresso del dispositivo riferiti al messaggio **DPT_Uscita R On/Off**, attraverso il quale è possibile ottenere la modalità Master / Slave, durante il rilevamento dello stato di presenza. Possono essere alimentati dai messaggi **DPT_Uscita R/L ON/OFF** provenienti da dispositivi remoti.

1.2.12 DPT_Presenza remota2_ChN, 1≤N≤2 (1.001 Switch)

Questi messaggi pilotano i due canali remoti di ingresso del dispositivo riferiti al messaggio **DPT_Uscita L On/Off**, attraverso il quale è possibile ottenere la modalità Master / Slave, durante il rilevamento dello stato di presenza. Possono essere alimentati dai messaggi **DPT_Uscita R/L ON/OFF** provenienti da dispositivi remoti.

1.3 Lista dei parametri di configurazione

Parametri	Valore di default
PAR_PIR1 (R) soglia (%)	30%
Soglia di movimento da destra	
PAR_PIR2 (L) Soglia (%)	30%
Soglia di movimento da sinistra	
PAR_Uscita R/L controllo del movimento (x100ms)	1
Ritardo dall'ultima rilevazione dello stato del movimento (presenza)	
PAR_USCITA 1 ON (s)	1
Ritardo dell'accensione delle luci dall'ultima rilevazione del movimento	
PAR_LUX Soglia (lux)	250
Valore minimo dell'illuminazione	
PAR_Invio ciclico valore LUX (s)	5
Imposta il tempo di ciclo dell'invio del messaggio valore luce	
PAR_Invio ciclico valore PIR (s)	5
Imposta il tempo di ciclo dell'invio del messaggio del valore di movimento	
PAR_ASO (Accensione Automatica Uscita 1)	Disabilita
Abilita il controllo della luminosità per accendere le luci all'interno della modalità di accensione/spegnimento automatico	
PAR_USCITA 2 ON (s)	1s
Ritardo del secondo dispositivo periferico dall'ultima rilevazione del movimento	
PAR_Stato USCITA 1 iniziale	Off
Definisce lo stato della luce all'accensione del dispositivo o dopo un riavvio da parte di ETS	

1.4 Descrizione dettagliata dei parametri di configurazione

1.4.1 PAR_PIR1 (R) soglia (%), PAR_PIR2 (L) Soglia (%)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_16bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: 15÷100

Definiscono la variazione percentuale rispetto alla tensione di polarizzazione (soglia) dei segnali rilevati dal sensore di movimento PIR1 (sensore lato destro) e PIR2 (sensore lato sinistro) rispettivamente per indicare lo stato del movimento, al fine di inviare il corrispondente **DPT_Uscita R On / Off** e **DPT_Uscita L messaggi On / Off**. Rappresentano il valore predefinito assegnato ai datapoint di **DPT_PIR 1 (R) Soglia (%)** e **DPT_PIR 2 (L) (%)** al riavvio del dispositivo.

1.4.2 PAR_Uscita R/L controllo del movimento (x100ms)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_16bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷65535]

Definisce il tempo in multipli di 100 ms prima di inviare i messaggi **DPT_Uscita R On / Off** e **DPT_Uscita L On / Off** con il valore OFF dall'ultimo azzeramento del timer di scansione del movimento. Serve a filtrare l'invio dei messaggi che indica l'assenza di movimento (nessuna presenza). I valori da impostare saranno scelti in base al segnale dei sensori dinamico come multipli di 0,1 secondi (ad esempio 100ms = 1, 1000ms = 10, 1500ms = 15, ecc.).

1.4.3 PAR_USCITA 1 ON (s)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_16bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷65535]

Definisce il tempo di attesa in secondi per le luci comandate da un attuatore, una volta acceso, per spegnersi se non viene rilevato alcun movimento. La seguente tabella mostra i valori significativi.

Valore	Descrizione	Condizione
0<x≤65535	Ritardo dopo N secondi (Max 18.2 h)	Una volta che le luci sono accese, si spengono dopo un numero N di secondi dall'ultimo movimento rilevato.

Tabella 1: descrizione dei valori del PAR_USCITA 1 ON (s)

1.4.4 PAR_USCITA 2 ON (s)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_16bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷65535]

Definisce il tempo di attesa in secondi in modo che il dispositivo guidato dal relè di uscita, una volta acceso, si spenga mentre il movimento è assente. La seguente tabella mostra i valori significativi. Rappresenta i valori predefiniti assegnati al datapoint **DPT_Uscita2 ON (s)** al riavvio del dispositivo.

Valore	Descrizione	Condizione
0<x≤65535	Ritardo dopo N secondi (Max 18.2 h)	Una volta acceso, il dispositivo periferico collegato al relè di uscita si spegne dopo N secondi dall'ultimo movimento rilevato.

Tabella 2: descrizione dei valori del PAR_USCITA 2 ON (s)

1.4.5 PAR_LUX Soglia (lux)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_16bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷65535]

Definisce il valore minimo di intensità della luce desiderato con la modalità ASO attiva. Negli stati di movimento, se la luce rilevata dal sensore è inferiore al valore del parametro, il messaggio **DPT_Uscita1 On / Off** viene inviato a un attuatore luminoso per accenderlo. Rappresenta il valore predefinito assegnato al datapoint **DPT_LUX Soglia (lux)** al riavvio del dispositivo.

1.4.6 PAR_Invio ciclico valore LUX (s)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_16bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷65535]

Questo parametro imposta il tempo di invio ciclico espresso in secondi del messaggio **DPT_LUX ciclico (lux)** per la trasmissione della luminosità rilevata dal sensore di luminosità del dispositivo. Impostando il valore su 0, il messaggio non verrà mai inviato. Riepilogati nella Tabella 3 sono i valori significativi per questo parametro.

Valore	Descrizione	Condizione
0	Invio disabilitato	Il messaggio da DPT_LUX ciclico (lux) non sarà mai inviato.
0<x≤255	Invio ciclico	Il messaggio DPT_LUX ciclico (lux) è inviato ogni N secondi.

Tabella 3: valori per l'invio ciclico della luminosità PAR_Invio ciclico valore LUX (s) PAR_Invio ciclico valore PIR (s)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_16bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷65535]

Questo parametro imposta il tempo di invio ciclico espresso in secondi del messaggio ciclico **DPT_PIR (%)** per la trasmissione del movimento rilevato dai sensori di movimento del dispositivo. Impostando il valore su 0, il messaggio non verrà mai inviato. Riepilogati nella Tabella 4 ci sono i valori significativi per questo parametro.

Valore	Descrizione	Condizione
0	Invio disabilitato	Il messaggio da DPT_PIR ciclico (lux) non sarà mai inviato.
0<x≤255	Invio ciclico	Il messaggio DPT_PIR ciclico (lux) è inviato ogni N secondi.

Tabella 4: valori per l'invio ciclico del movimento PAR_Invio ciclico valore PIR (s)

1.4.7 PAR_ASO (Accensione Automatica Uscita 1)

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_8bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷1]

Tramite questo parametro è possibile abilitare o disabilitare il controllo della soglia di luminosità nello stato di movimento (accensione / spegnimento automatico della luce). Se il parametro ha il valore 1, il dispositivo invia il messaggio **DPT_Uscita1 On / Off** con il valore ON, solo se la luminosità misurata è inferiore alla soglia richiesta. Se il parametro è 0, il dispositivo invia lo stesso messaggio indipendentemente dallo stato di luminosità. Questa modalità è utile quando il dispositivo è installato in una posizione in grado di rilevare la luminosità delle luci controllate, in modo da favorire la condizione di risparmio energetico quando la luminosità richiesta è soddisfatta senza illuminazione.

1.4.8 PAR_Stato USCITA 1 iniziale

- Caratteristiche del tipo di dati: PDT_UNSIGNED_8bit
- Tipo di datapoint: None
- Range: [0÷1]

Tramite questo parametro è possibile impostare il valore inviato con il messaggio **DPT_Uscita1 On/Off** all'accensione del sensore o dopo un reset riprogrammato utilizzando l'ETS. Una volta inviato il messaggio, il sensore attende un periodo di 26 secondi, dopodiché riprende le normali operazioni in base allo stato di movimento e / o luminosità. Il periodo di attesa non influisce sulla gestione di tutti gli altri oggetti di comunicazione diversi da **DPT_Uscita1 On / Off**.